

## STATION URBAINE DE DISTRIBUTION D'EAU Electropompes automatiques régulées

### GENERALITES.

Le système proposé correspond aux formations électrotechniques Bac STI / Bac Elec., Ou maintenance des systèmes automatisés, pour étude de la boucle de régulation en pression ;

**Version SPV5** : redéfinie dans le cadre du développement durable, bénéficiant des dernières évolutions technologiques

### EXEMPLE : INSTALLATION URBAINE.

Le fonctionnement d'une régie des eaux pour distribution d'eau potable urbaine dissocie : la fonction préhension dans la nappe phréatique pour remplissage du château d'eau, (étalée dans le temps sur 24 heures), de la fonction distribution : variable selon les heures de la journée. La station proposée (*station de distribution automatique régulée*) régie urbaine de distribution d'eau potable, est chargée en fonction de la demande (variable en débit), d'assurer une distribution d'eau, si possible à pression constante, dans les quartiers hauts de la ville ou éloignés du château d'eau.

**La station de distribution d'eau urbaine** ne reprend donc pas le pompage dans la nappe phréatique. Elle est alimentée par gravité, par le château d'eau, ou bassin.

Elle agit en relevage en aval de son réservoir. Assure au niveau d'un quartier, en fonction du débit demandé, une pression constante de façon quasiment immédiate.

### 1. – LE MODULE PRINCIPAL se compose :

- d'une partie opérative comprenant un réservoir faisant office de château d'eau.  
2 Pompes (1 sur secteur 1 sur variateur) fonctionnant en circuit fermé.
  - . **perturbation** : 1 vanne simule le débit demandé. Le débitmètre et le capteur de pression informent la carte de contrôle (WATER SOLUTION) du variateur de vitesse qui rétablit instantanément l'équilibre pression / débit : en sélectionnant la (ou les) pompe nécessaire alimentée par le secteur, ou par le variateur.
- d'un coffret de commande équipé :  
D'un variateur et un automate,  
En face avant de son pupitre de commande «Opérateur »  
Relié à une supervision VIJEO LOOK.

### Station urbaine de distribution d'eau – Référence SP-V5 version à commande Schneider électrique.

#### La partie opérative de base comprend :

- 1 châssis acier mécano-soudé
- 2 motopompes centrifuges 0,660 kW – 1450 tr/mn AC 400V/tri 0 à 7 m3/h
- 1 réservoir capacité 250 litres + canalisations PVC
- 1 vanne manuelle (perturbation de débit)
- 2 clapets anti- retour sur les pompes
- 1 jeu de vannes à commande manuelle (métal) permettant l'ensemble des manœuvres fonctionnelles du système
- 1 pressostat pour le contrôle de la colonne d'eau à l'aspiration des pompes
- 1 débitmètre électronique transmetteur de débit, sortie 4-20 mA,
- 1 capteur de pression- signal de sortie 4/20 mA

**La partie commande comprend :**

- 1 coffret électrique connecté à la partie opérative par prises multibroches, et équipé en façade de la console du variateur
- 1 automate prog. Twido ethernet + cordon de liaison PC
- Relais de contrôle sens de rotation des phases et chutes de tension
- Affichage et commandes à distance : (vitesse Var., débit, pression etc....) par supervision VIJEO LOOK
- Transformateurs de tension
- Variateur de type ATV. 61 + carte pompage Water Solution + cordon com. RJ45 ( Schneider )
- 1 programme d'exploitation du système

**Exemples d'application :** réseau d'incendie, immeuble, lotissement, hôpital, station d'épuration, complexe sportif, zone commerciale, industrie, golf, domaine skiable, exploitation agricole, camping ...une régie des eaux, peut compter de nombreuses stations autonomes. Celles-ci peuvent être complétées d'unités de traitement en cas de réseau ancien.

Le Système didactisé s'inspire de ce principe :

- Les élèves ont sous les yeux une mini station de surpression, complétée d'un coffret de commande offrant des possibilités de réglage, mesures, simulation de pannes ;.

**DOCUMENTS :**

- Notices techniques, d'utilisation et d'entretien : en français
- Nomenclature des pièces avec dispositions de recyclage
- Certificat de conformité CE, Auto Certification Constructeur
- Rapport de contrôle usine (directive machine) par organisme agréé : Socotec Industries
- Schémas électriques (papier et pdf sur CD)
- Doc. constructeur pour les composants du commerce (édit. Français si disponible)

**DECOMPOSITION DE LA FOURNITURE**

- 1 Châssis pompes
- 1 Réservoir
- 1 coffret de commande avec automate chargé du programme d'exploitation (auteur Ledent)
- 1 Disquette Power Suite + kit de connexion PC : VW3A8106
- 1 Câble liaison Twido /PC : TSXCRJMD25 + convertisseur USB- RS485 : TSXCUSB485
- 1 Logiciel Vijeo look Version d'évaluation.

SUPERVISION  
Vijeo look sur  
pc lycée

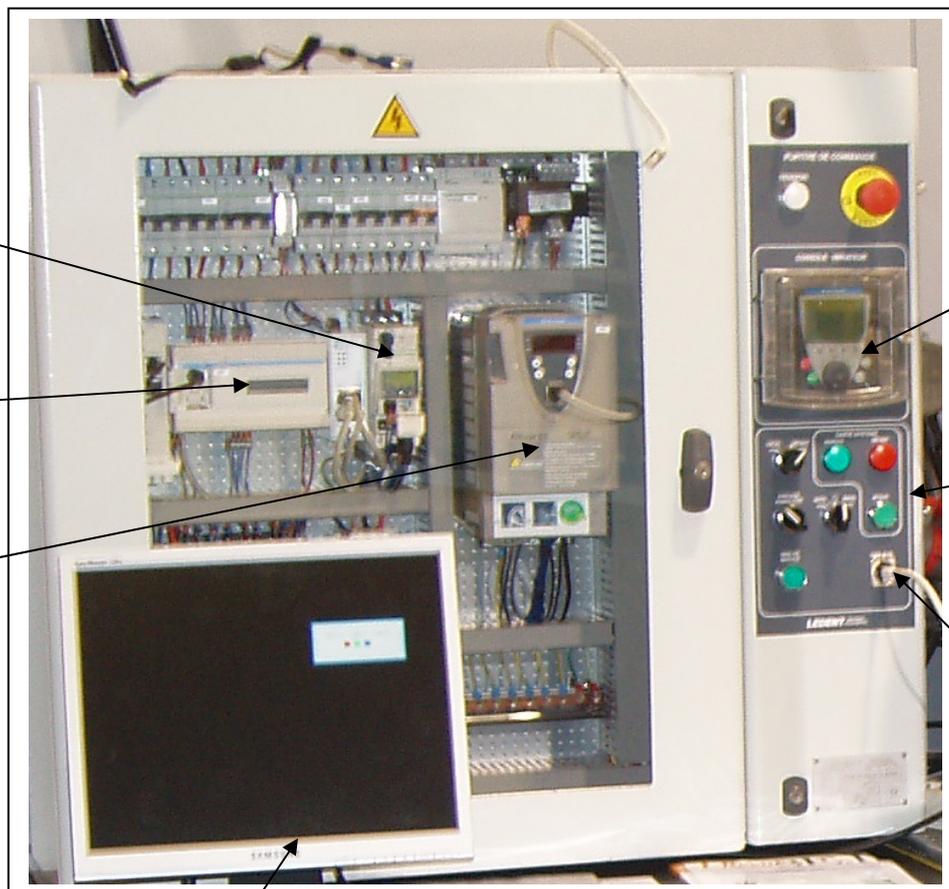
COFFRET  
DE  
COMMANDE

RESERVOIR

PARTIE OPERATIVE DE  
SURPRESSION



# COFFRET DE COMMANDE



Contrôleur  
moteur

Automate  
programmable

Variateur de  
vitesse

Supervision Vijeo look  
(sur PC lycée)

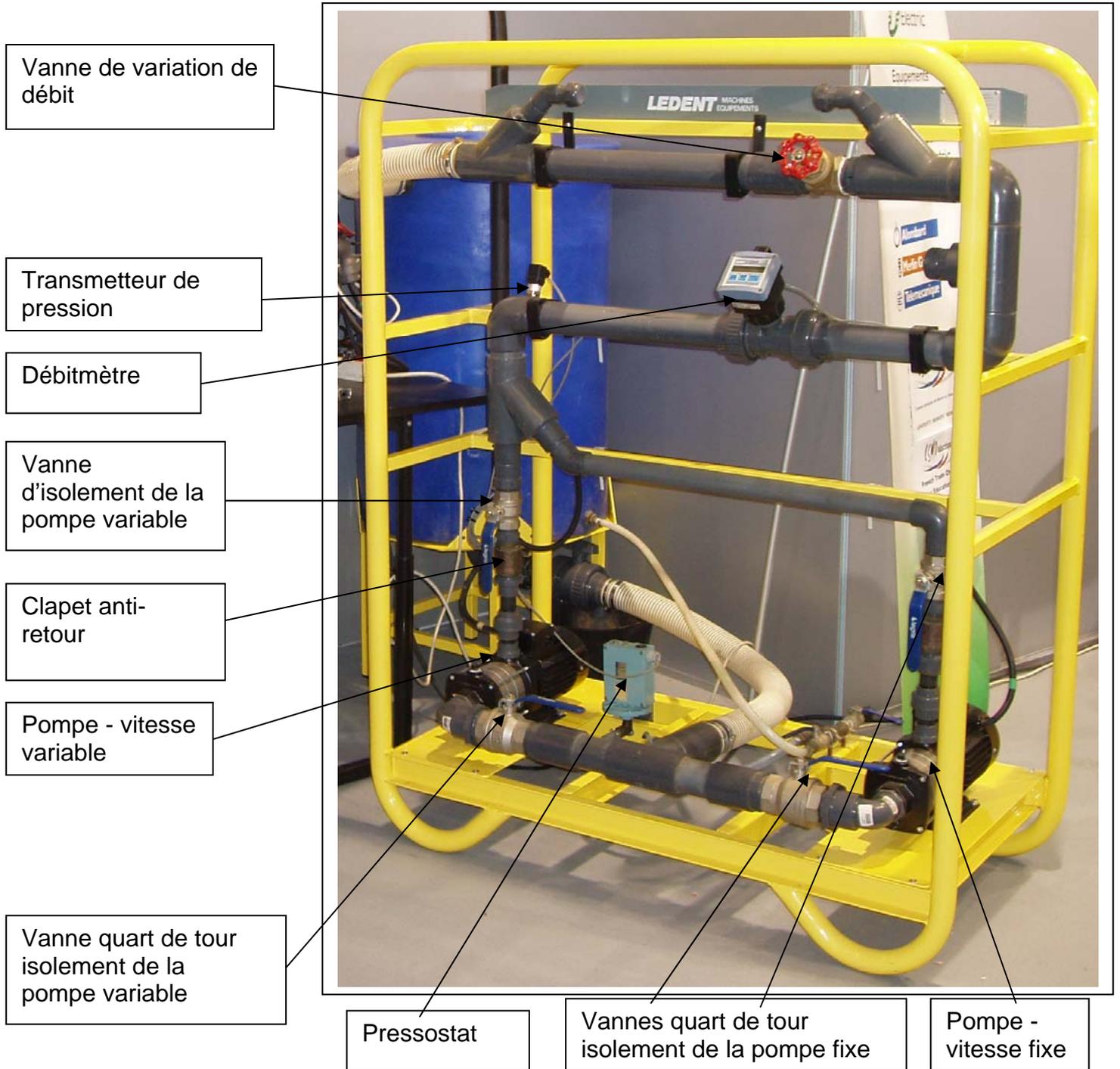
Console  
variateur de  
vitesse

Pupitre -  
Interface  
homme/machine

Connexion  
éthernet

## PARTIE OPERATIVE

(Module pompage rénové)



## MISE EN SERVICE

Le module de pompage et le réservoir doivent être installés dans un lieu spacieux, sec, sur un sol horizontal et stable

L'armoire de commande sera installée sur une table ou un support stable

1. Relier le module pompage à la cuve par les canalisations
2. Remplir la cuve d'eau
3. Vérifier l'étanchéité des raccords durant le remplissage
4. Raccorder le coffret électrique (voir mode opératoire §1.1)

***Attention aux sens de branchement***

***Respectez les repères des conducteurs***

Raccorder :

- le réseau électrique (3 ph + neutre + terre)
- les 2 câbles moteur sur les prises moteurs A et B du coffret
- la prise capteurs

### 5. Mettre sous tension

### 6. Vérifications

5.1. – Contrôler sur le relais KA30 que le sens de rotation des phases est correct, sinon, permuter 2 phases

5.2. La vanne de communication du réservoir avec le pressostat doit être ouverte

Les vannes d'isolement de pompes doivent être ouvertes

### 7 - Sécurité.

- A l'installation, le raccordement général passera par un système de protection différentielle placé en amont de l'armoire de commande

la station sera installée dans un lieu spacieux, sec et correctement éclairé, une distance de circulation de 800 mm devra être respectée autour de la partie opérative

Le niveau sonore de la station est inférieur à 70 db

Seul le personnel habilité pourra, effectuer des travaux sous tension à l'intérieur du coffret . Dans le cas contraire, le coffret électrique sera consigné à l'aide du sectionneur général cadenassable . Dans tous les cas, les interventions ou mesures électriques « sous tension » se feront sous la surveillance du professeur.

## **8 – Entretien annuel.**

### ***En fin d'année scolaire***

- Après débranchement de l'armoire électrique : vidanger totalement la station, nettoyer le bac et la roue du débitmètre (voir notice).

### ***A la rentrée***

- Remplissage du bac d'eau propre (ne pas dépasser le niveau inférieur de l'entrée du refoulement), remplacer l'eau régulièrement.

Ne pas utiliser de chlore mais un produit anti-algues (pour aquarium).

- Vérifier lors de la remise en service qu'aucune fuite, même minime, n'est apparue.

- Ne rebrancher l'armoire électrique qu'après couverture du bac et séchage des parties électriques (éventuellement aspergées lors du remplissage)

- Nettoyage des protections translucides uniquement par produits « vitres » (attention !! ne pas utiliser de solvant)

- S'assurer régulièrement du bon état de la connectique et de ses isolants.

## **9 – Manutention.**

. Les manutentions ne seront faites qu'après débranchement de l'alimentation générale, des câbles de liaisons : armoire électrique / châssis pompes, et des liaisons hydrauliques châssis pompes / réservoir dans le cas où ils sont séparés.

. Châssis pompes : par transpalette

**Mode opératoire**  
**STATION DE POMPAGE**  
**Ref :5411-29130**

**« STATION DE POMPAGE »**



**LEDENT** MACHINES  
EQUIPEMENTS

BP24 – CD15A- les suilles  
 13680 Lançon provence  
 FRANCE

Tél. : 04 90 42 92 97

Fax : 04 90 42 93 26

EMAIL  [Ime3@wanadoo.fr](mailto:Ime3@wanadoo.fr)

Note technique : **5411-MO**

**POUR APPLICATION**

**POUR INFORMATION**

Mr VAUCOULEUR J-P

**LEDENT :**  
Mr LEDENT

**MODIFICATIONS**

E						
D						
C						
B						
A	05.11.09	V.JP	VJ-P	LEDENT		Original
Indice	Date	Rédaction	Vérification	Approbation	Pages modifiées	OBJET DE LA MODIFICATION

## TABLES DES MATIERES

<b>1. MISE EN SERVICE DE L'INSTALLATION .....</b>	<b>3</b>
1.1. INSTALLATION .....	3
1.2. SELECTION DES MODES DE MARCHE .....	5
1.3. DESCRIPTION DES MODES DE MARCHE .....	6
1.3.1. <i>Le mode manuel</i> : .....	6
1.3.1. <i>Le mode auto</i> : .....	6
1.3.1. <i>Le mode arrêt</i> : .....	6
<b>2. INTERFACE HOMME/MACHINE (SUPERVISION VIJEO-LOOK) .....</b>	<b>7</b>
2.1. PAGE SYNOPTIQUE .....	7
2.2. PAGE POMPES .....	8
2.3. PAGE COURBES .....	9
2.4. PAGE RESEAUX .....	10
<b>3. AUTOMATE TWIDO ET SUPERVISION VIJEO-LOOK .....</b>	<b>11</b>
3.1. CONFIGURATION DES RESEAUX .....	11
3.2. LISTE DES ENTREES .....	12
3.3. LISTE DES SORTIES .....	13
3.4. TABLE D'ECHANGE AVEC LE SUPERVISEUR .....	14
3.4.1. <i>Mesures et consignes</i> .....	14
3.4.2. <i>Bits de commandes</i> .....	15
3.4.3. <i>Bits d'animation</i> .....	15
3.4.4. <i>Bits d'alarme</i> .....	16
<b>4. INSTALLATION DE VIJEO LOOK .....</b>	<b>16</b>
4.1. PARAMETRAGE DU RESEAU ETHERNET SOUS WINDOWS XP .....	17
4.2. INSTALLATION DE VIJEO LOOK .....	18
4.3. INSTALLATION DU PROJET « STATION DE POMPAGE » .....	18
4.3.1. <i>Copie du projet</i> : .....	18
4.3.2. <i>Création du raccourci de lancement de l'application</i> : .....	18
4.3.3. <i>Configuration du serveur de communication OFS</i> : .....	18

## 1. MISE EN SERVICE DE L'INSTALLATION

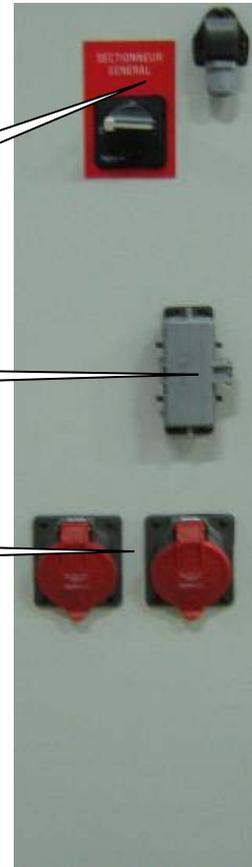
### 1.1. INSTALLATION

- ✓ Connecter les différentes prises au portique :
  - La prise capteurs.
  - La prise moteur pompe A (variable).
  - La prise moteur pompe B (fixe).
  - Le câble RJ45(Ethernet) du superviseur.

Interrupteur de puissance

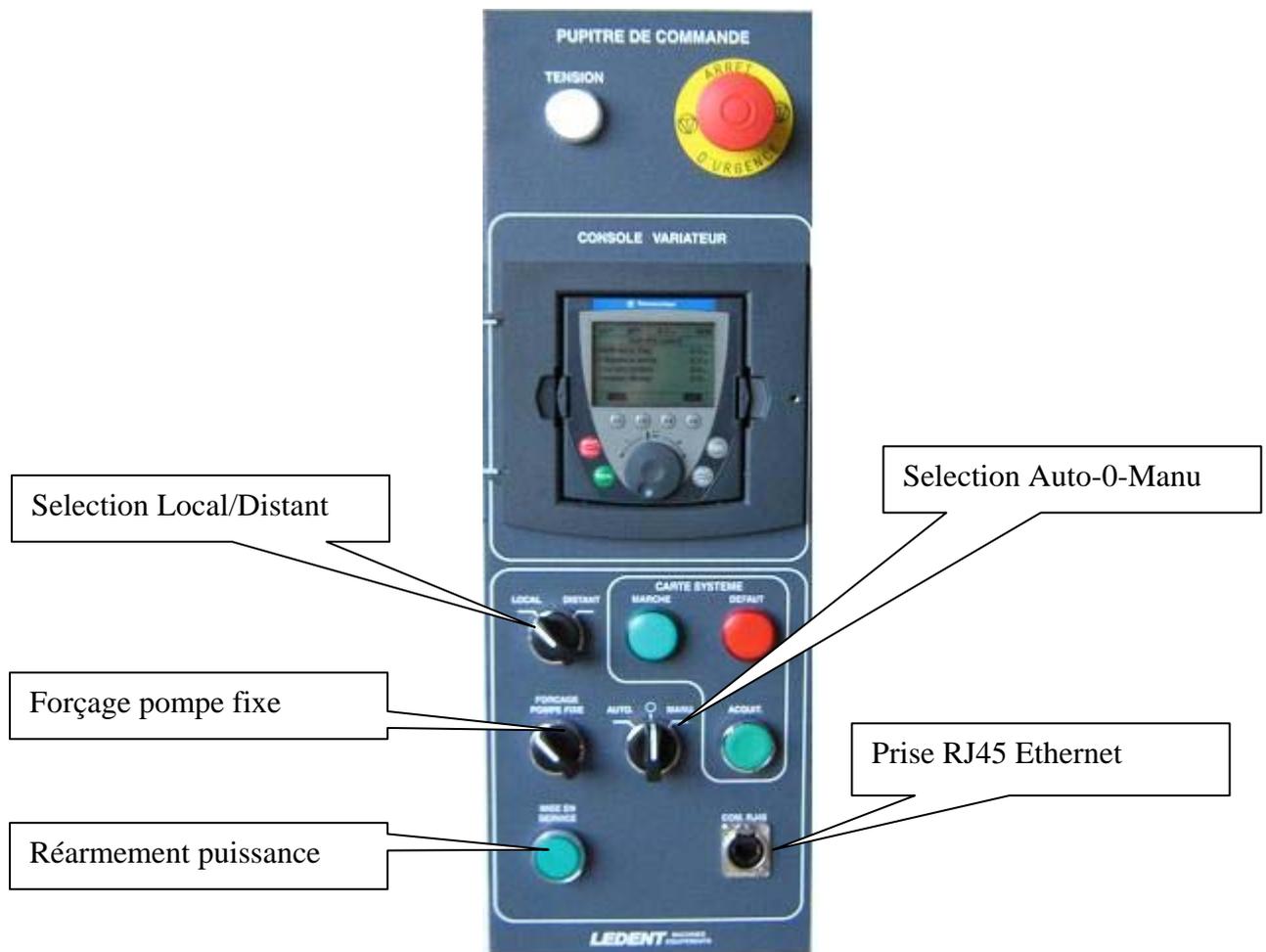
Prises capteurs

Prises moteur pompe A/ B

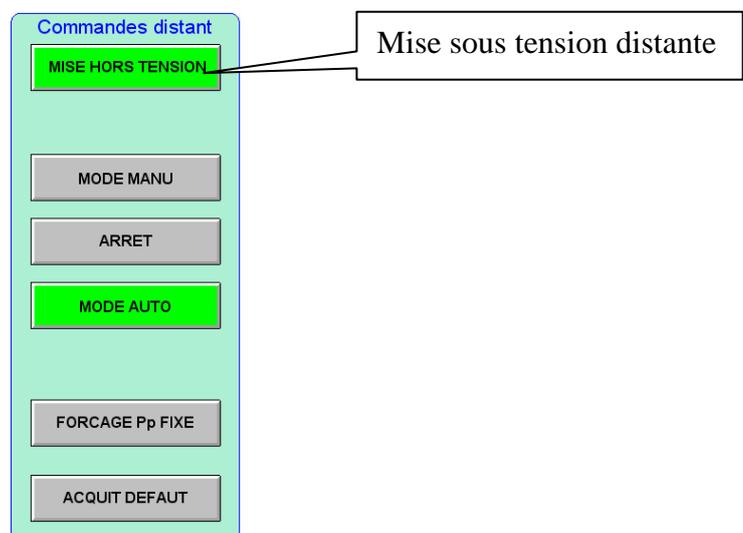


- ✓ Contrôler la position des vannes manuelles.
- ✓ Contrôler le niveau d'eau dans la cuve.
- ✓ Mettre sous tension le coffret (Position I sur l'interrupteur de puissance).
- ✓ Mettre en service le coffret (Bouton-poussoir Réarmement si arrêt d'urgence déverrouillés et pressotat niveau cuve d'eau actif).
- ✓ Démarrer le PC de supervision et lancer l'application « Station de pompage ».

## 1.2. PRESENTATION DU CONTROLE/COMMANDE DU COFFRET



## 1.1. PRESENTATION DU CONTROLE/COMMANDE DU SUPERVISEUR



## 1.2. SELECTION DES MODES DE MARCHÉ.

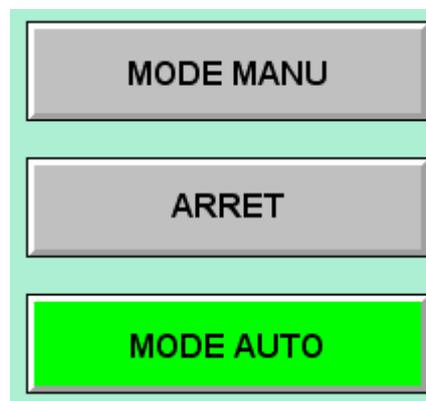
- ✓ Sélectionner le mode Local ou Distant (Commutateur Local/Distant) :
  - Le mode « Local » permet le fonctionnement du système depuis les commandes du coffret.
  - Le mode « Distant » permet le fonctionnement du système depuis le superviseur de conduite.



- ✓ Sélectionner le mode Manuel ou Automatique :
  - soit depuis le pupitre (Commutateur Auto/Arret/Manu) en mode local.



- soit depuis le superviseur (Boutons Auto/Arret/Manu) en mode distant.



## 1.3. DESCRIPTION DES MODES DE MARCHE.

### 1.3.1. Le mode manuel :

Ce mode permet le fonctionnement de la pompe variable à vitesse fixe sans régulation de pression.

La vitesse en Hz est fixée par défaut à 40hz et peut être modifiée par le superviseur depuis la page « Pompes ».

La pompe fixe peut être démarré a l'aide du commutateur «forçage pompe fixe» en mode local ou par le bouton «forçage pp fixe » sur la supervision en mode distant.



### 1.3.1. Le mode auto :

Ce mode permet le fonctionnement en régulation de la pompe variable et de la pompe fixe :

Le système régule en pression avec contrôle de débit.

La carte Water Solution implantée dans le variateur ATV61 gère :

- l'acquisition du capteur de pression (gamme 0-1bar).
- l'acquisition du capteur de débit (gamme 0-300 L/mm).
- La régulation et le pilotage des deux pompes.
- La communication avec le superviseur via l'automate TWIDO.

La pression de régulation peut être modifiée par le superviseur depuis la page « Pompes ».

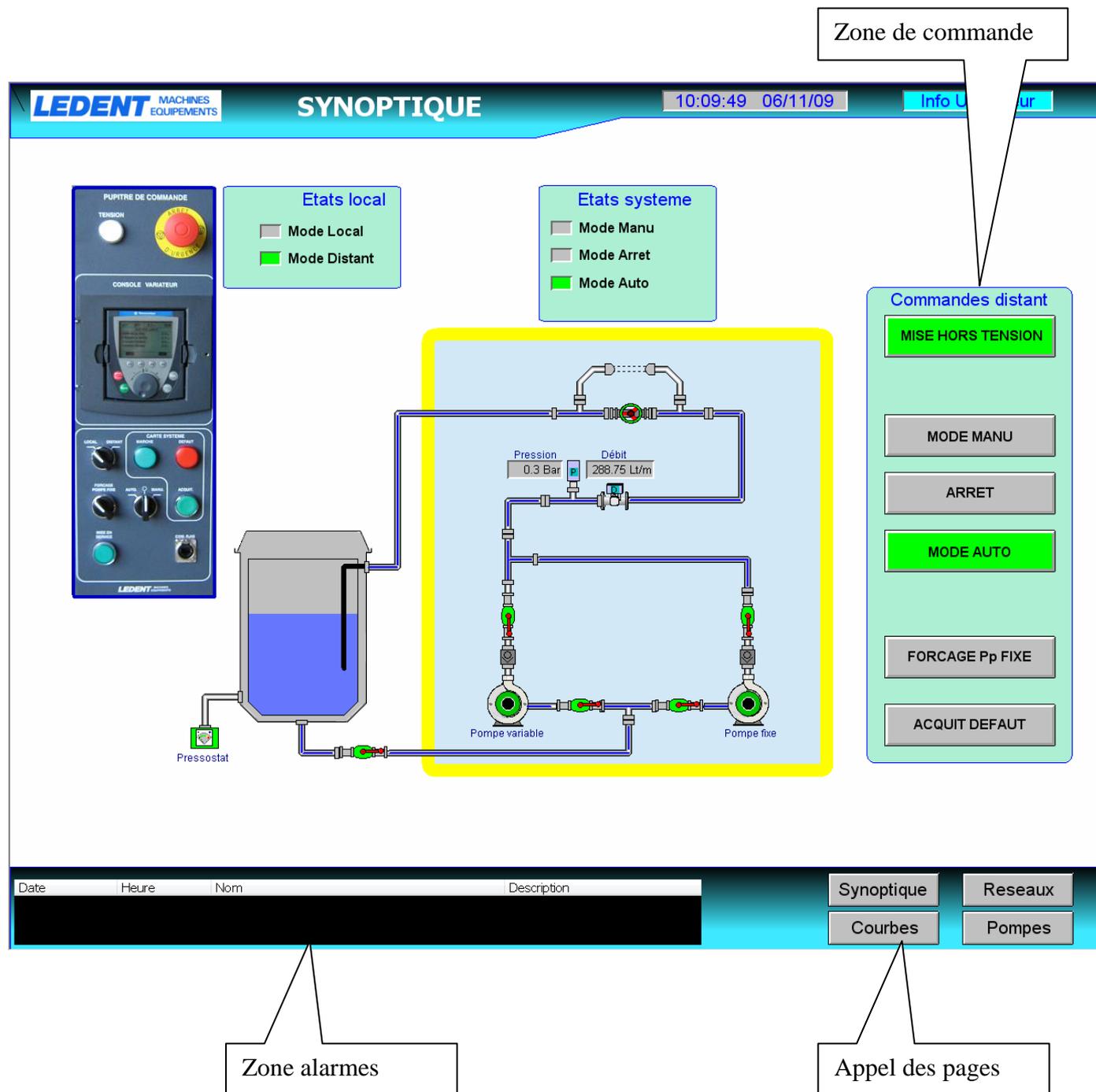
Note : le fonctionnement détaillé de la carte est décrit dans le document [VW3A3503\\_Carte WATER SOLUTION.pdf](#) fourni en annexe.

### 1.3.1. Le mode arrêt :

Ce mode permet l'arrêt instantané des deux pompes.

## 2. INTERFACE HOMME/MACHINE (SUPERVISION VIJEO-LOOK)

### 2.1. PAGE SYNOPTIQUE



Visualise tous les états du procédé (mode de marche, états pompes, mesures).  
Permet le pilotage en mode distant.

## 2.2. PAGE POMPES

LEDENT MACHINES EQUIPEMENTS

POMPES

15:52:24 05/11/09

Info Utilisateur

POMPE FIXE

TESYS U

Courant moyen 1.38 A

Prêt à fonctionner

Etat du pôle fermé

Moteur en marche

Un défaut



POMPE VARIABLE

ATV61

Vitesse 1200 Tr/mn

Courant 1.1 A

Fréquence 40.0 Hz

Prêt à fonctionner

Moteur en marche

Un défaut

WATER SOLUTION

Débit actuel 266.25 Lt/m

Retour Pression 0.1 Bar

Référence PID actuelle 0.5 Bar ← Modification 0.5 Bar

Pression de démarrage 0.5 Bar

Retard au démarrage 005 Sec

Pression de remplissage 0.4 Bar

Vitesse de remplissage 30 Hz

Limite de remplissage 005 Sec

Vitesse manuelle 40 Hz ← Modification 40Hz



Date	Heure	Nom	Description

Synoptique

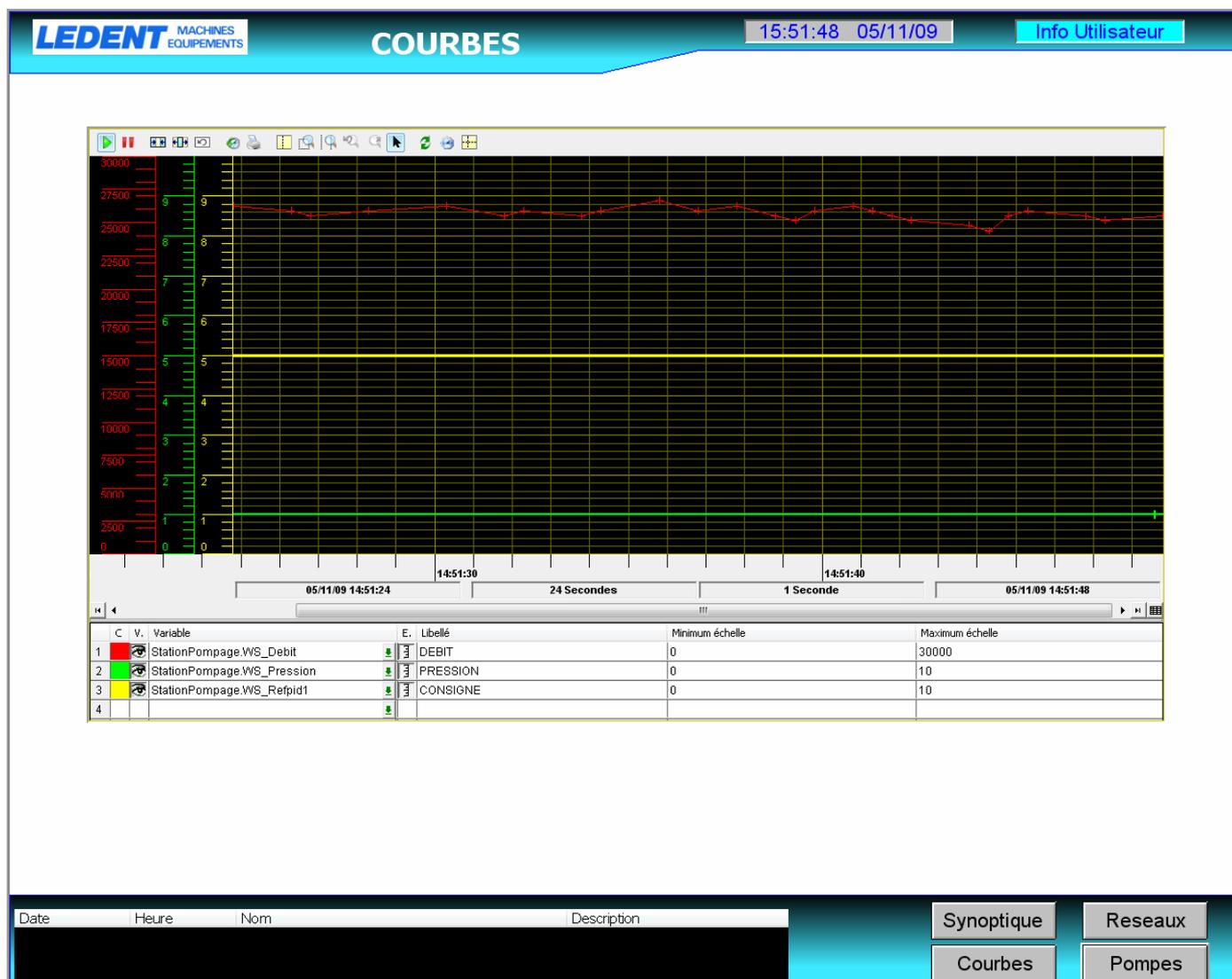
Reseaux

Courbes

Pompes

Visualise les états et mesures de chaque appareil.  
Permet la modification des consignes de pression et vitesse manuelle.

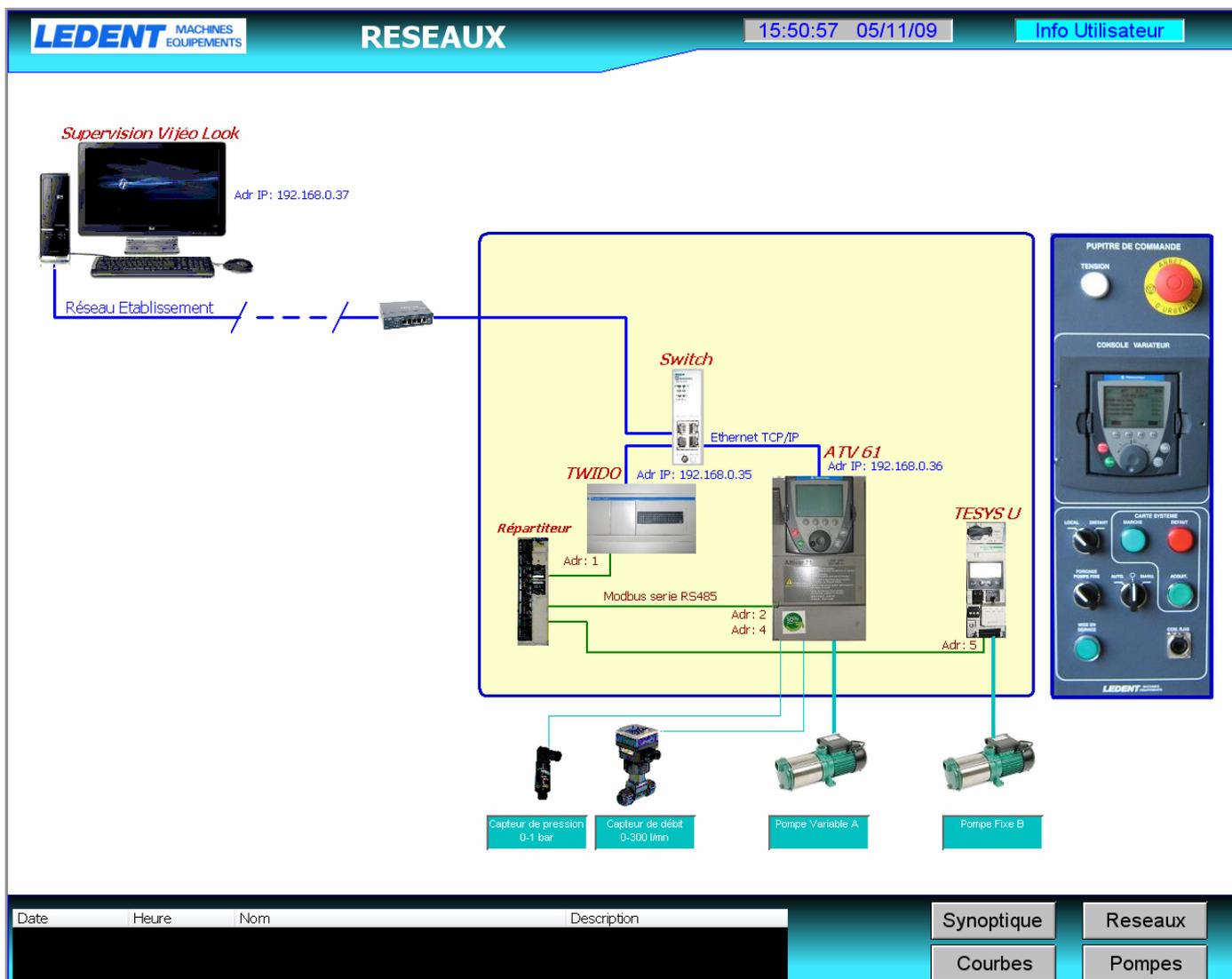
## 2.3. PAGE COURBES



Affiche les courbes temps réel des mesures suivantes :

- la consigne de pression
- la pression en cours
- le débit en cours

## 2.4. PAGE RESEAUX



Représentation des appareils dans les différents réseaux de communication.

### 3. AUTOMATE TWIDO ET SUPERVISION VIJEO-LOOK

#### 3.1. CONFIGURATION DES RESEAUX

CONFIGURATION DES RESEAUX					
RESEAU ETHERNET TCP/IP MODBUS					
Station	Adresse IP	Masque	Adresse IP distant	Unit ID	Définition
Passerelle	192.168.0.01	255.255.255.0			
TWIDO	192.168.0.35	255.255.255.0	ATV61 :192.168.0.36	0	Appareil
			ATV61 :192.168.0.36	252	Carte Water-solution
ATV61	192.168.0.36	255.255.255.0			
PC1	192.168.0.37	255.255.255.0			TWIDO SOFT + VIJEO
PC2	192.168.0.38	255.255.255.0			
RESEAU MODBUS SERIE (19,2 Kb -- 8bits/pas parité/1bit stop)					
Station	Type	Type	Adresse	Unit ID	Définition
TWIDO	API	Maitre	1		Port 1
ATV61	Appareil	Esclave	2		Port Modbus
ATV61	Water Solution	Esclave	4		Port Modbus
ATV61	Ethernet	Esclave	3		
Tesys U	Depart moteur	Esclave	5		Port Modbus

### 3.2. LISTE DES ENTREES

Entrées TOR		
ADRESSES	MNEMO	COMMENTAIRES
%I0.0	Cm_Distant	Commutateur Local/Distant
%I0.1	Def_pp_fixe	Defaut pompe fixe KA70
%I0.2	Dem_pp_fixe	Demande marche pompe fixe par ATV71
%I0.3	Def_secteur	Defaut secteur 400v KA30
%I0.4	Def_pression	Defaut pression d'admission
%I0.5	Def_pp_var	Defaut pompe variable Q60
%I0.6	Es_tesys	En service Tesys U pp fixe A70
%I0.7		Reserve
%I0.8	General	Contacteur general rearme KM50
%I0.9	Cm_auto	Commutateur en AUTO
%I0.10	Cm_manu	Commutateur en MANU
%I0.11	ARU	Arret d'urgence
%I0.12	In_0_12	Reserve
%I0.13	In_0_13	Reserve
%I0.14	In_0_14	Reserve
%I0.15	In_0_15	Reserve
%I0.16	In_0_16	Reserve
%I0.17	In_0_17	Reserve
%I0.18	In_0_18	Reserve
%I0.19	In_0_19	Reserve
%I0.20	In_0_20	Reserve
%I0.21	In_0_21	Reserve
%I0.22	In_0_22	Reserve
%I0.23	In_0_23	Reserve
%I0.24	In_0_24	Reserve

### 3.3. LISTE DES SORTIES

Sorties TOR		
ADRESSES	MNEMO	COMMENTAIRES
%Q0.0		
%Q0.1		
%Q0.2	Cmd_var_manu	Cmd pompe variable en manu distant
%Q0.3	Cmd_var_auto	Cmd pompe variable en auto distant
%Q0.4	Cmd_var_acq	Cmd effcement defaults en distant
%Q0.5	Cmd_force_fixe	Cmd de forçage pompe fixe distant
%Q0.6		
%Q0.7		
%Q0.8		
%Q0.9		
%Q0.10		
%Q0.11		
%Q0.12		
%Q0.13		
%Q0.14	Km_general	Cmd contacteur general KM50 en distant
%Q0.15		

### 3.4. TABLE D'ECHANGE AVEC LE SUPERVISEUR

#### 3.4.1. Mesures et consignes

Var API	Mnemo	Commentaires	Type
%MW1000	PF_Defaults	HMI Registre des défauts Tesys U	WORD
%MW1001	PF_Etats	HMI Surveillance de l'état Tesys U	WORD
%MW1002	PF_Courant	HMI Courant moyen Tesys U (x 0,1 % Ir)	UNINT
%MW1003	Signe_Vie	Signe de vie API>SPV	
%MW1004	ATV_Etats	HMI Etat variateur	WORD
%MW1005	ATV_Vitesse	HMI Vitesse pompe variateur	WORD
%MW1006	ATV_Courant	HMI Courant variateur	WORD
%MW1007	ATV_Freq	HMI Frequence variateur	WORD
%MW1008		Reserve	
%MW1009	WS_Etats	Etat système	WORD
%MW1010	WS_Histo	Historique des défauts	WORD
%MW1011	WS_Debit	Débit actuel	WORD
%MW1012	WS_Refpid1	Référence PID actuelle	WORD
%MW1013	WS_Refpid2	Référence PID Locale	WORD
%MW1014	WS_Pression	Retour Pression	WORD
%MW1015	WS_Refloc	Référence Locale Alternative	WORD
%MW1016	WS_Pr_admis	Pression d'Admission	WORD
%MW1017	WS_Pr_ajust	Ajustement par rapport à la pression d'Admission	WORD
%MW1018		Reserve	
%MW1019	WS_Pr_start	Pression de démarrage	WORD
%MW1020	WS_Retard	Retard au démarrage	WORD
%MW1021	WS_Pr_remp	Pression de remplissage	WORD
%MW1022	WS_Vit_remp	Vitesse de remplissage	WORD
%MW1023	WS_Lim_remp	Limite de remplissage	WORD
%MW1024	WS_Ramp	Rampe de démarrage	WORD
%MW1025	WS_Vit_manu	Vitesse manuelle	WORD
%MW1026	Niveau_cuve	Animation niveau cuve	WORD
%MF1027	WS_cons_PID	Consigne de pression PID	REAL
%MW1029	WS_cons_MANU	Consigne de vitesse manuelle	WORD
%MW1030	Anim_pp_var	Animation pompe Variable	WORD
%MW1031	Anim_pp_fixe	Animation pompe Fixe	WORD

### 3.4.2. Bits de commandes

Var API	Mnemo	Commentaires	Type
%M100	SPV_C_GENERAL	SPV: COMMANDE KM GENERAL	EBBOOL
%M101	SPV_C_MANU	SPV: COMMANDE MANU DISTANT	EBBOOL
%M102	SPV_C_AUTO	SPV: COMMANDE AUTO DISTANT	EBBOOL
%M103	SPV_C_ACQ	SPV: COMMANDE ACQUITEMENT DEFAUTS	EBBOOL
%M104	SPV_C_FORC_FIXE	SPV: COMMANDE FORCAGE PP FIXE	EBBOOL
%M105	SPV_WRITE_PID	SPV: COMMANDE TRANSFERT CONSIGNE PID	EBBOOL
%M106	SPV_WRITE_MANU	SPV: COMMANDE TRANSFERT CONSIGNE MANU	EBBOOL

### 3.4.3. Bits d'animation

Var API	Mnemo	Commentaires	Type
%MW1032:X0	Anim_cm_local	Commutateur en local	BOOL
%MW1032:X1	Anim_cm_distant	Commutateur en distant	BOOL
%MW1032:X2	Anim_auto	Animation systeme en Auto	BOOL
%MW1032:X3	Anim_manu	Animation systeme en Manu	BOOL
%MW1032:X4	Anim_pp_var_on	Pompe variable en marche	BOOL
%MW1032:X5	Anim_pp_fixe_on	Pompe fixe en marche	BOOL
%MW1032:X6	Anim_pr_admis	Animation pression admisssion	BOOL
%MW1032:X7			BOOL
%MW1032:X8			BOOL
%MW1032:X9			BOOL
%MW1032:X10			BOOL
%MW1032:X11			BOOL
%MW1032:X12			BOOL
%MW1032:X13			BOOL
%MW1032:X14			BOOL
%MW1032:X15			BOOL

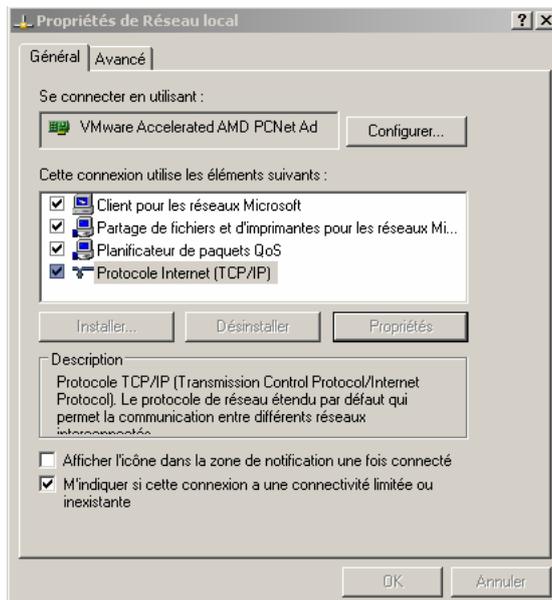
### 3.4.4. Bits d'alarme

Var API	Mnemo	Commentaires	Type
%MW1034:X0	Defaut_ARU	Arret d'urgence	BOOL
%MW1034:X1	Defaut_pr_admis	Defaut pression d'admission	BOOL
%MW1034:X2	Defaut_pp_variable	Defaut pompe variable	BOOL
%MW1034:X3	Defaut_pp_fixe	Defaut pompe fixe	BOOL
%MW1034:X4			BOOL
%MW1034:X5			BOOL
%MW1034:X6			BOOL
%MW1034:X7			BOOL
%MW1034:X8			BOOL
%MW1034:X9			BOOL
%MW1034:X10			BOOL
%MW1034:X11			BOOL
%MW1034:X12			BOOL
%MW1034:X13			BOOL
%MW1034:X14			BOOL
%MW1034:X15			BOOL

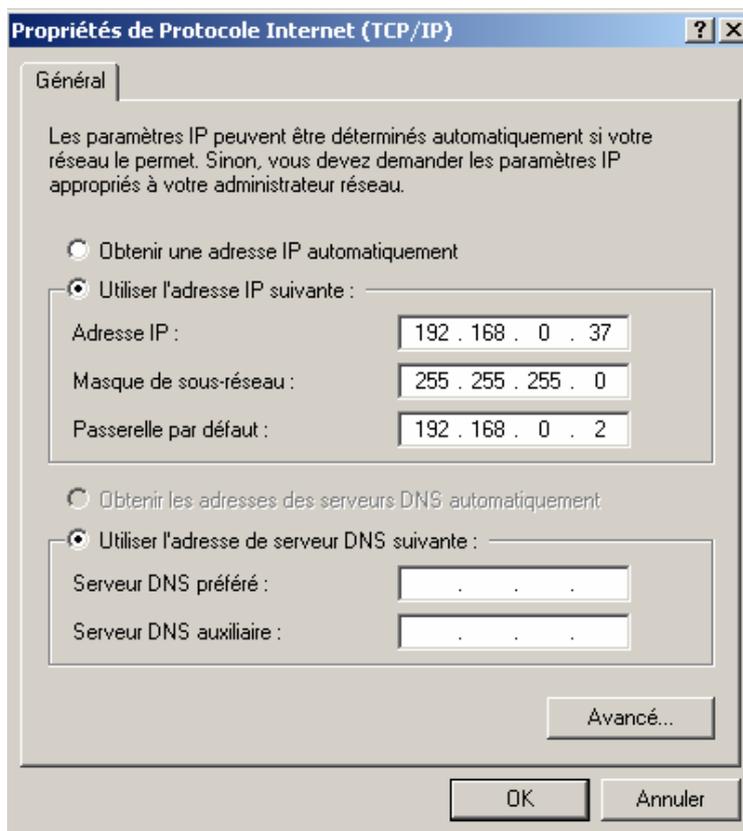
## 4. INSTALLATION DE VIJEO LOOK

## 4.1. PARAMETRAGE DU RESEAU ETHERNET SOUS WINDOWS XP

Dans Favoris réseau modifier les propriétés du protocole TCP/IP :



Saisir les adresses suivantes :



## 4.2. INSTALLATION DE VIJEO LOOK

Suivre la procédure d'installation « standard » ou « personnalisée » en incluant le projet de démo.

## 4.3. INSTALLATION DU PROJET « STATION DE POMPAGE »

### 4.3.1. Copie du projet :

Le répertoire de sauvegarde du projet « Station Pompage » (fourni dans le CD d'affaire) doit être copié dans :

*C:\Program files \ Schneider electric \ Vijéo look \ Projects \...*

### 4.3.2. Création du raccourci de lancement de l'application :

Depuis le sous répertoire | Projects | Station Pompage, créer un raccourci vers le bureau à partir du fichier

*Station\_Pompage.vlp.*

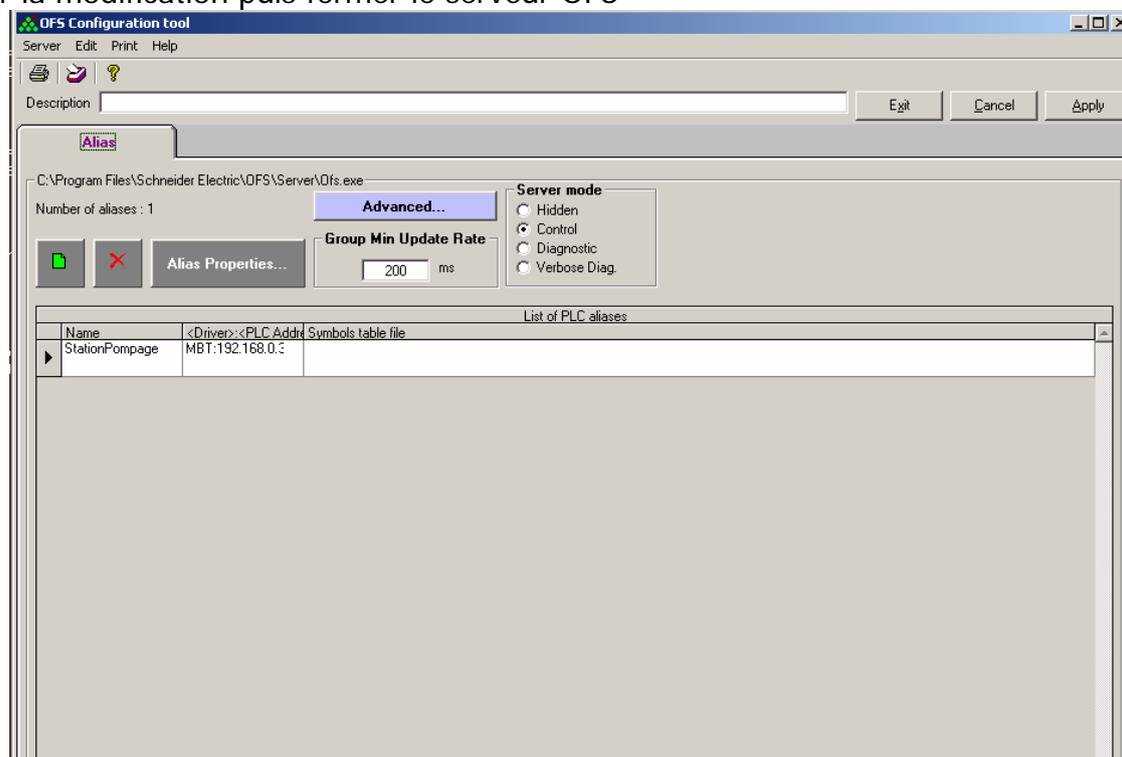
### 4.3.3. Configuration du serveur de communication OFS :

Exécuter le configurateur OFS depuis le menu Démarrer > Programme > Schneider Electric > OFS > Outil de configuration OFS.

Supprimer les « Alias » des projets de démo.

Depuis le menu Serveur, ouvrir l'archive de l'allias dans le chemin *C:\Program files \ Schneider Electric \ Vijéo look \ Projects \ Station Pompage \ OFS files \ station\_pompage.MDB.*

Appliquer la modification puis fermer le serveur OFS



Lancer l'application depuis le raccourci du bureau :

